

# Cvičení 9

## Integrace s poruchovým potenciálem

Gravitační potenciál koule spolu s poruchovým gravitačním potenciálem  $J_2$

$$V = \frac{GM_{\oplus}}{r} \left( 1 - J_2 \left( \frac{a_e}{r} \right)^2 P_2(\sin(\Phi)) + \dots \right)$$

Zrychlení, potažmo síla, je gradient potenciálu.

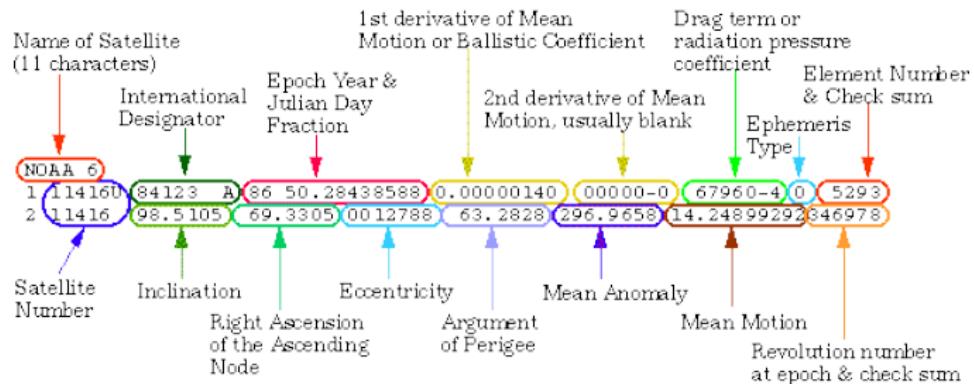
$$\ddot{r} = \nabla V = \frac{\partial V}{\partial x} X + \frac{\partial V}{\partial y} Y + \frac{\partial V}{\partial z} Z$$

$$\frac{\partial V}{\partial x} = GM_{\oplus} \frac{\partial r^{-1}}{\partial x} = GM_{\oplus} \frac{\partial(x^2 + y^2 + z^2)^{-1/2}}{\partial x}$$

$$\ddot{x} = \frac{\partial V}{\partial x} = \frac{GM_{\oplus}x}{r^3} \left( 1 - J_2 \frac{3}{2} \left( \frac{a_e}{r} \right)^2 \left( 5 \frac{z^2}{r^2} - 1 \right) \right)$$

$$\ddot{y} = \frac{y}{x} \ddot{x}; \quad \ddot{z} = -\frac{GM_{\oplus}x}{r^3} \left( 1 + J_2 \frac{3}{2} \left( \frac{a_e}{r} \right)^2 \left( 3 - 5 \frac{z^2}{r^2} \right) \right)$$

# NORAD Two-Line Elements, NLTE



- <https://www.celestrak.com/NORAD/elements/>  
[https://cs.wikipedia.org/wiki/Dvouřádkové\\_elementy](https://cs.wikipedia.org/wiki/Dvouřádkové_elementy)
- $n$  je v obězích za den. Převod na rad/s  $n = 2\pi/86400$
- potom  $a = \sqrt[3]{\frac{GM}{n^2}}$

## Řešení 2. úlohy

- pro zadanou družici naleznete dvouřadkové elementy dráhy pro epochu pro poslední epochu.
- pro čtení elementů použijeme proceduru `readtwoline.m`
- hledáme první topocentrickou trajektorii po obloze na stanici o zeměpisných souřadnicích  $\varphi$  a  $\lambda$  zeměpisných souřadnicích  $\varphi$  a  $\lambda$ .
- polohu družice v rovníkové soustavě pomocí `rvzelementu.m`
  - střední denní pohyb: je zadán, z něho  $a \ n = \sqrt{\frac{GM}{a^3}}$ ;
  - střední anomálie při průchodu  $\varphi \ M = M_0 + n(t - t_0)$ ;
  - $x = \arcsin \frac{\sin \varphi}{\sin i}$
  - $t = (x - \omega - M_0)/n$  a pro sestupný bod  $t = (180 - x - ....)/n$

## Řešení 2. úlohy, pokr.

### ■ Transformace:

- z rvzelementu máme pravoúhle souřadnice družice rovníkové 2. druhu (vztaženo k jarnímu bodu)
- otočení do terestrické soustavy a přechod na topocentrum:  
máme Greenwichský hvězdný čas  $S$  z `uttost.m` a otočíme do SR1 (hodinový úhel  $t$  bude odpovídat  $-\lambda_d$ )

## Řešení 2. úlohy, pokr.

- $x_{S_r1}|_{gr,topo} = \mathbf{Z}(S)x_{S_r2}|_{jb,geo} - \vec{\rho}$ ;
- nyní otestujeme viditelnost, pokud není posuneme čas o obežnou dobu a  $\lambda$  o  $\Delta\lambda$ .
- až bude vzdálenost po rovnoběžce od družice k pozorovateli menší než  $\alpha'$  spočítáme
- přechod z greenwichské soustavy do lokální:  
 $x_{S_r1}|_{\lambda,topo} = \mathbf{Z}(\lambda)x_{S_r1}|_{gr,topo}$ ;
- transformace do obzorníkové:  
 $x_{S_o} = \mathbf{Y}(90^\circ - \varphi)x_{S_r1}|_{\lambda,topo} \Rightarrow z, a$ .

z  $x_{S_o}$  je možno určit azimut a výšku, resp. zenitovou vzdálenost.

# Princip určení dráhy planetky

z topocentrických pozorování.

- Známe  $\alpha_j, \delta_j$  a  $X_j \dots$  v čase  $T_j$ ,  $j=1,2,\dots$
- Přibližný výpočet. Předpoklad kruhové dráhy. Stačí dvě pozorování.
- Problém: neznáme vzdálenost. Ale víme, že se těleso pohybuje podle Keplerových zákonů.
- směrové kosiny  $\lambda_j = \cos \delta_j \cos \alpha_j, \mu_j = \dots, \nu_j = \dots$

$$x_j = \rho_j \lambda_j - X_j,$$

$$y_j = \rho_j \mu_j - Y_j, \quad a^2 = x_j^2 + y_j^2 + z_j^2$$

$$z_j = \rho_j \nu_j - Z_j, \quad R^2 = X_j^2 + Y_j^2 + Z_j^2$$

$$a^2 = \rho_j^2 + R_j^2 - 2\rho_j R_j \cos \psi_j,$$

kde  $R_j \cos \psi$  je velikost skalárního součinu  $(X_j \lambda_j + \dots)$

# Princip určení dráhy planetky

z topocentrických pozorování. 2

- Máme tedy 2 rovnice pro 3 neznámé  $\rho_1, \rho_2, a$ . Potřebujeme ještě jednu nezávislou rovnici.
- Nechť  $2f_g = v_2 - v_1$  (rozdíl pravých anomálií,  $g$  značí geometrický). Z definice skalárního součinu dostaneme  $a^2 \cos(v_2 - v_1) = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2$ .
- a po úpravách

$$\sin^2 f_g = \frac{1}{2} - \frac{x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2}{2a^2}.$$

- Pro kruhovou dráhu  $M = E = v$  a tedy  $2f_d = n(T_2 - T_1)$
- a dosazením do 3.K.z.  $n^2 a^3 = GM$  dostaneme

$$f_d = \frac{T_2 - T_1}{2} \sqrt{\frac{GM}{a^3}}$$

$d$  značí dynamický.  $f_d = f_g$ .

# Princip určení dráhy planetky z topocentrických pozorování. 2

- Zvolíme přibližné  $a$  a z kvadratické rovnice

$$a^2 = \rho_j^2 + R_j^2 - 2\rho_j R_j \cos \psi_j,$$

určíme průvodiče

$$\rho_j = R_j \cos \psi_j \pm \sqrt{a^2 - R_j^2 \sin^2 \psi_j}$$

- pomocí těchto  $\rho_j$  určíme  $x_j, \dots$ . Z nich pak  $f_g$  a dosazením za  $f_d$  dostaneme  $a$  po prvním přiblížení. A postup opakujeme. Tím známe dvě 'úplné' polohy a můžeme určit  $i, \Omega \dots$

# Cvičení 8

Meteority, radiant dráhy.

